

### Projektmunka adatlap – Robotprogramozás, modellezés-4

<b>A projektmunka címe:</b> 3D-s robotcella készítés, és robotprogramozás egy konkrét feladatra, egy <b>speciális megfogó</b> segítségével 2		<b>Intézeti azonosító:</b> <b>MEI-031</b>
<b>A projektmunka célja:</b> A MEI robotlaboratóriumában rendelkezésre álló RobotStudio (ABB robot) SW segítségével egy valós robotcella létrehozása, egy valós különleges megfogó elkészítése ( <i>CAD program</i> ) segítségével (megfogó Toolbox-jának elkészítése), majd a megfogó (ToolBox) beintegrálása a RobotStudio programjába, majd a működés megvalósítása programozással. A megfogó egy speciális <b>3 ujjú megfogó</b> legyen, ahol egy ujj rendelkezzen minimum 2 csuklóval ( <i>vagy az emberi ujjat formálja</i> ).		
<b>Témahirdető neve:</b>	Dr. Nagy István	
<b>Témafelügyelő neve:</b>	Dr. Nagy István; Varga Bence; Felker Péter	
<b>Elérhetősége:</b>	tel.: 06-1-666-5366, <a href="mailto:nagy.istvan@bgk.uni-obuda.hu">nagy.istvan@bgk.uni-obuda.hu</a> <a href="mailto:varga.bence@bgk.uni-obuda.hu">varga.bence@bgk.uni-obuda.hu</a> ; <a href="mailto:felker.peter@bgk.uni-obuda.hu">felker.peter@bgk.uni-obuda.hu</a>	
<b>Csoport létszám: (min./max.):</b>	4-5 fő	
<b>Rendelkezésre álló anyagszükséglet:</b>	RobotStudio (ABB) 3D-s modellezői illetve programozói környezet. CAD modellezői környezet(ek).	
<b>Beszerezésre váró anyagszükséglet</b>	—	
<b>Felhasználásra biztosított pénzügyi keret (max.):</b>	—	
<b>Elvárt ütemezés:</b>	1.-2. hét	Projekt <b>team</b> megalakítása, <b>feladatok</b> elosztása a projektcsoporton belül. Félévi idő-, és <b>munkaterv</b> elkészítése. Meglévő alkatrészek ellenőrzése, használhatóságuk vizsgálata, esetleges felmerülő problémák megoldási lehetőségei. Munkanapló(k) indítása. Átadás-átvételi jegyzőkönyvek, felelősségvállalások, megírása.
	3.-4. hét	A megfogó megtervezése,
	5.-6. hét	A tervek alapján a megfogó modellezése CAD program segítségével. Toolbox, -ami tartalmazza a megfogó alakját minden ( <i>minimum a nyitott, illetve zárt állapotok</i> ) állapotban.
	7.-9. hét	Robotcella megépítése ( <i>Robotkar, adagoló conveyor, elszállító conveyor, biztonsági keretek</i> ), Toolbox beintegrálása a programba. A működést biztosító program megírása.
	10.-13. hét	Végleges program összeállítása: Működés vizsgálata: - amennyiben működik finomhangolás - amennyiben nem működik, hibák eltávolítása, majd finomhangolás.
	14.-15. hét	Bemutatás és értékelés, munkanaplók leadása.